Les petits-déjeuners RACAM

Rencontre Aviation Civile – Aviation Militaire



« Impacts sur l'homme des ruptures et évolutions technologiques dans la 3ème dimension »

Rencontre avec Monsieur Bruno STOUFFLET, DASSAULT AVIATION et avec Monsieur Jean PERROT, AIRBUS GROUP

04 mars 2014 - 8h30 à 10h00

Impact sur l'homme des ruptures/évolutions technologiques dans la 3ème dimension : l'exemple des UCAV

HIGHER TOGETHER™

Référence	Rencontre RACAM
Indice	A
Date	04/03/2014



Systèmes automatique et autonome



✓ Système automatique

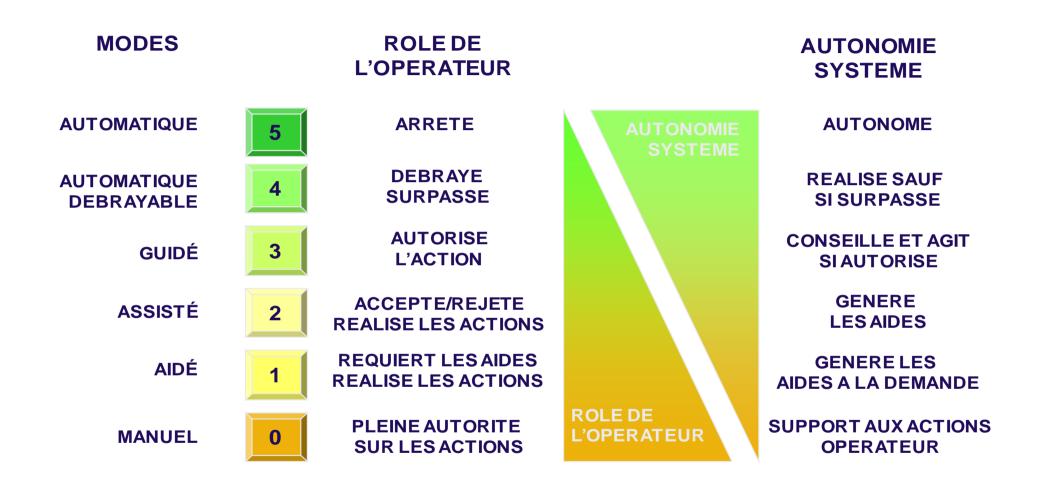
- ✓ A la propriété de pouvoir suivre un plan d'action préétabli permettant de réaliser des objectifs opérationnels en compensant des écarts (a priori d'amplitude limitée) causés par des perturbations externes
- √ N'a pas la capacité à produire le plan répondant aux objectifs

√ Système autonome

- ✓ Se caractérise par sa capacité à réaliser des objectifs opérationnels dans des situations non planifiées sans requérir l'intervention d'un opérateur
- ✓ A la capacité de produire ou modifier les plans permettant de répondre aux objectifs opérationnels voir de modifier ces derniers.
- √ Utilise des automatismes pour l'exécution des plans

Les niveaux d'autonomie



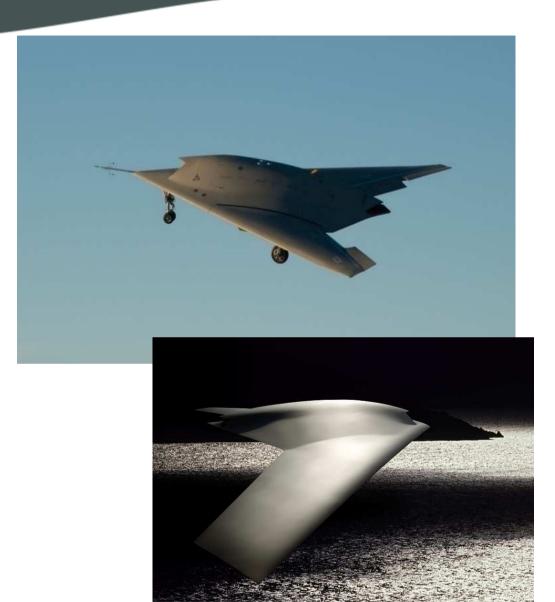


Réf. PACT (Pilot Authority and Control of Tasks) développé par le DSTL (UK)

Les activités de R&D: nEUROn



- Trois modes de guidage:
 - ✓ Semi-automatique
 - ✓ Mode 2D
 - ✓ Mode 4D
- Capacité autonome de réaction à des situations critiques (ex.: sortie de zone d'essai, perte de communications, ...)



Les activités de R&D: Gestion de mission multi-UCAV

- √ Simulations non-pilotées
 - ✓ Mise en oeuvre et évaluation d'algorithmes pour automatiser la gestion de mission
 - ✓ Identification des connaissance et informations requises

Air Segment, Mission Group **On-Board Components** Effector Sensor Management Management (SMG) (EMG) **Executive Plans** Comm **Basic Flying** Management (BF) (CMG) UCAV#1 Mission Execution UCAV#5 Command& *Control-Link **UCAV Control Component** UCAV#2 UCAV#3 JCAV#4

Rendez vous d'UCAVs



Les activités de R&D: Gestion de mission multi-UCAV



- √ Simulations pilotées
 - ✓ Premier pas vers la prise en compte du partage d'autorité
 - ✓ Apports
 - √ Conscience
 - ✓ Variabilité et contrôle
 - ✓ Premiers enseignements
 - ✓ Prise en main des "opérateurs" relativement rapide
 - √ Importance accrue de la préparation de mission
 - ✓ Obligation d'expliciter des règles tactiques jusque-là souvent implicites (briefing pré-missions)

Les challenges



Trois grandes tendances

- √ L'afflux d'information (surveillance, ...)
- ✓ Automatisation des systèmes
 - √ Risques engendrés, effet falaise
- √ Systèmes plus complexes …flexibles et robustes
 - ✓ Quelle validation?

Conséquences pour l'Homme

- ✓ Confiance dans le système
- ✓ Repenser l'entraînement
- ✓ Évolution des organisations

L'homme dans la boucle: les convictions



- ✓ Il est exclu de ne pas garder l'homme dans la boucle (pour les décisions critiques au moins)
- ✓ L'emploi de la force demeure du ressort exclusif de l'homme (responsabilisation)
- ✓ Deux fonctions majeures
 - ✓ Les fonctions de pilotage doivent être automatisées dans leur grande majorité
 - ✓ Pour la <u>conduite de mission</u>, la répartition des rôles doit tenir compte des temps de latence inhérents à la transmission des données; le niveau d'autonomie de la machine s'adapte alors aux circonstances